

RANCANG BANGUN DAN PENGUJIAN DEVAIS PERIPHERAL INPUT/OUTPUT (P I/O) BERBASIS UNIVERSAL SERIAL BUS (USB)

Agus Pracoyo¹⁾, Tossin Alamsyah²⁾,

¹⁾Staf Pengajar Jurusan Teknik Elektro Politeknik Negeri Malang

²⁾ Staf Pengajar Jurusan Teknik Elektro Politeknik Negeri Jakarta

coyo_k5ya@yahoo.co.id

ABSTRACT

Almost all modern computers provide a USB port (Universal Serial Bus) for access to the device input / output external. This phenomenon has forced the designers and developers full-custom devices, input / output is always based on the USB interface technique. A USB system consists of a controller (host PC) and several Device input / output This research aims to design devices, input / output USB HID class (Human Interface Decive). Design based on the USB protocol version 1.1 and 2.0 as the software on the Device (firmware) and the host, as a controller selected PIC18F4550 microcontroller. The design of devices, input / output USB with analog and digital terminals that can diakes and controlled by the host Testing is done using software USBTrace. The test results showed that the speed of transactions is achieved is 12 Mbps (full-speed) with 48 MHz MCU clock

Key words: Design, Testing, Peripheral Input Output (PI/O) , Universal Serial Bus (USB)

ABSTRAK.

Teknologi Personal Computer (PC) telah menyediakan terminal USB (Universal Serial Bus) untuk keperluan akses dari dan ke devais input/output eksternal. Fenomena ini memaksa para perancang dan pengembang full-custom untuk merancang devais input/output berbasis antar muka USB. Sistem USB terdiri dari pengontrol yaitu PC sebagai host dan beberapa devais input/output (I/O) sebagai client.

Pada artikel ini dibahas hasil rancangan dan pengujian devais input/output Human Interface Decive USB dengan Microcontroller PIC18F4550. Pengujian menggunakan software Tools USBTrace yang dikembangkan oleh SysNucleus. Hasil pengujian menunjukkan bahwa kecepatan transaksi dapat mencapai 12 Mbps, merupakan kategori full-speed. Kecepatan Transaksi dicapai berdasarkan pada Compiler MikroC, dengan clock pada MCU 48 Mhz dan xtal terpasang 8 Mhz.

Key words: Rancang bangun, Pengujian, Peripheral Input Output (PI/O) , Universal Serial Bus (USB)

PENDAHULUAN

Saat ini hampir semua Personal Computer (PC) menyediakan terminal USB (*Universal Serial Bus*) untuk keperluan akses devais input/output eksternal. Fenomena ini memaksa para perancang dan pengembang *full-custom* devais *input/output* selalu berbasis pada teknik antar muka USB^[3].

USB (*Universal Serial Bus*) adalah standar komunikasi serial berbasis bus sebagai perangkat penghubung antara komputer dengan *peripheral I/O* eksternal .

Kelebihan utama *peripheral I/O* USB adalah *hot plugable*, artinya devais USB

dapat di *plugging saat* PC dalam kondisi *running* kemudian akan melakukan konfigurasi secara otomatis.[1]

USB adalah suatu sistem *host-centric connectivity* dimana *host* mendikte pemakaian bus USB. Masing-masing devais *input/output* pada bus ditandai dengan suatu alamat USB yang unik, dan tidak ada sinyal devais *slave* yang aktif pada *bus* sampai *host* memintanya.

Pada artikel ini dibahas mengenai rancangan dan pembuatan modul devais *input/output* USB yang menggunakan *Microcontroller* PIC 18F4550 sebagai pengontrolnya. Untuk selanjutnya ditambahkan pula modul *peripheral I/O* digital dan analog sebagai pendukung saat

dilakukan pengujian dengan *tools software USBTrace*

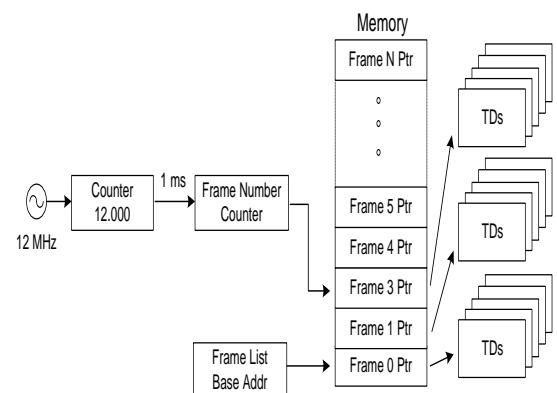
Pemilihan *Microcontroller* Microchip PIC18F4550 di dasarkan pada kekhususan fiturnya dalam menangani peripheral USB. *Microcontroller* ini memiliki *USB Serial Interface Engine* (SIE) [6] yang kompatibel dengan transaksi *low-speed* dan *full-speed* yang memungkinkan dapat berkomunikasi dengan *USB host* versi 2.0, dan secara langsung dapat di-interface-kan ke bus USB dengan memanfaatkan *transceiver* internal.[6]

1) Kakateristik transaksi data USB.

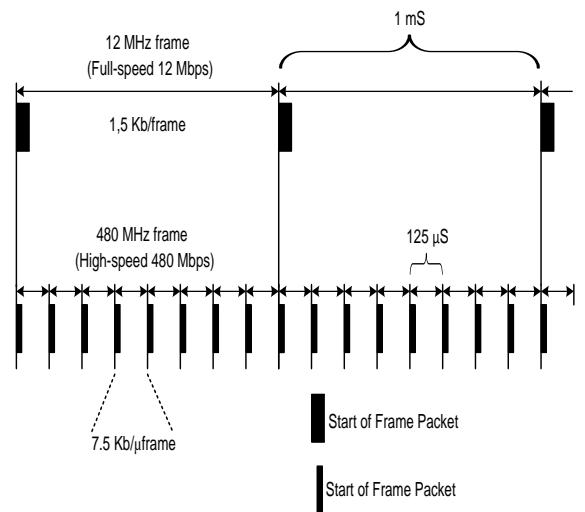
Karakteristik USB versi 1.1 atau USB 1.1 mendukung kecepatan transaksi pada 1.5Mbps (*low speed*) dan 12Mbps(*full-speed*). Transaksi *low-speed* dapat digunakan untuk mendukung transaksi data pada devais low dan full speed. Artinya devais *full-speed* beroperasi pada transaksi *low-speed*. Tetapi untuk transaksi data full speed hanya dapat dilakukan pada devais *full-speed*, karena devais *low-speed* tidak dapat melakukan transaksi *full-speed*.

2) Frame dan Lebar Jalur (Bandwidth) USB.

Frame adalah daftar transaksi atau daftar *descriptor* [1]. Pada transaksi *full-speed*, satu(1) frame adalah interval selama 1milisecond yang mana *host* mengambil dan melaksanakan (*fetch and execute*) satu rangkaian *descriptor*. Kemudian *Controller* mengambil masing-masing daftar *frame* di dalam interval 1 millisecond, seperti dapat diperlihatkan pada Gambar 1a yang menunjukkan pembangkit frame 1ms dan Gambar 1b menunjukkan lebar dari frame.



Gambar 1a. Pembangkit Frame 1 ms.[Don Anderson,2001]



Gambar 1b . Frame 1ms dan 125 μs
Sumber: Don Anderson, 2001

3) Transaksi dan class USB.

Transaksi data dalam bentuk pengambilan (*fetching*) dan eksekusi (*executing*) pada *link* struktur data yang disebut dengan *transfer descriptor* dari memori[1]. Pada USB versi 1.x transaksi dilakukan dengan kecepatan 1,5 Mbps (*low-speed*) dan 12 Mbps (*full-speed*). Kemudian untuk USB versi 2.0 disamping dapat bertransaksi pada low speed dan full speed, juga dapat bertransaksi secara *high-speed* sekitar 480 Mbps.

Berdasarkan dari kecepatan transaksi maka USB dapat digolongkan kepada beberapa kelas (class devices) disesuaikan dengan implementasinya, yang

dibedakan menjadi Sembilan (9) kelas seperti ditunjukkan dalam Tabel 1^[1].

Tabel 1. Kelas USB

Device class	Deskripsi	Aplikasi
0x00	Reserved	-
0x01	USB audio device	Sound card
0x02	USB communication dvc	Modem
0x03	USB Human Interface Device (HID)	Kbd mouse
0x07	USB printer device	Printer
0x08	USB mass storage dvc	Flash drive
0x09	USB hub device	Hubs
0x0B	USB smart card reader	Crd reader
0x0E	USB video device	Webcam
0xe0	USB wireless device	Bluetooth

Sumber: Dogan Ibrahim, 2008

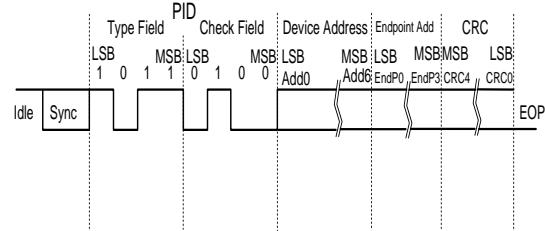
Dalam artikel ini dibahas kelas Human interface device (HID dipilih dalam disain devais input/ output USB, dengan aplikasi yang direncanakan tidak membutuhkan transaksi data dalam jumlah besar.

Devais USB kelas *mass storage* memiliki *firmware* yang kompleks. Jika *firmware* devais membutuhkan untuk membaca atau menulis file dan direktori ke dalam media penyimpan, *firmware* harus *support* terhadap *file system*. Untuk beberapa aplikasi berbeda dengan kelas USB yang lainnya. Protokol khusus dibutuhkan dalam menangani kelas ini^[2].

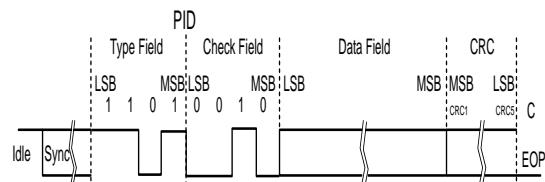
4) Paket Data

Data dipancarkan pada *bus* USB berupa paket-paket. Suatu paket dimulai dengan pola sinkronisasi untuk mensinkronkan antara *clock* penerima dengan data. *Byte-byte* data dari paket mengikutinya, dan berakhir dengan satu signal *End Of Packet (EOP)*. *Byte Packet identifier (PID)* mengikuti *sync field* dari tiap paket USB. Panjang PID 8 bit yang terdiri atas type field 4 bit dan check field 4 bit seperti ditunjukkan dalam Gambar 2a, 2b dan 2c,

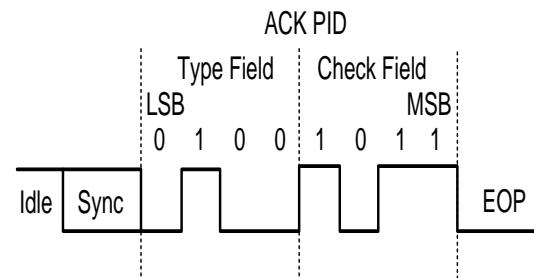
Ada empat bentuk paket, yang berbasis pada PID yaitu: *Token Packets*, *Data Packets*, *Handshake Packets*, dan *Special Packets*.



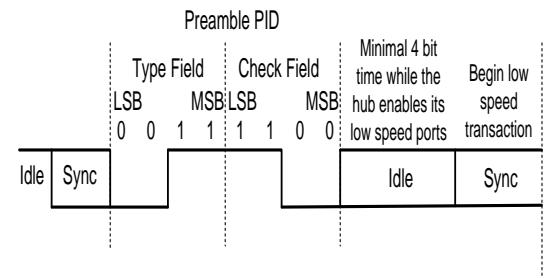
Gambar 2a.. Paket Token [1]



Gambar 2b. Paket Data [1]



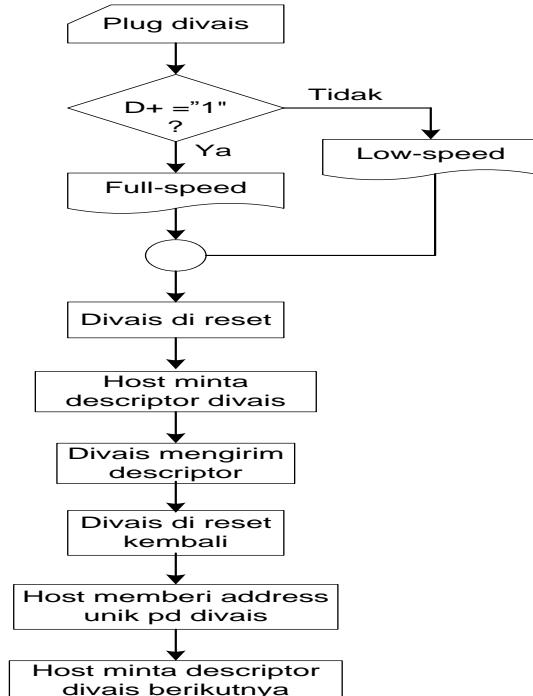
Gambar 2c. Paket Jabat Tangan [1]



Gambar 2c.. Paket Khusus[1]

5) Enumerasi dan Deskriptor.

Enumerasi adalah proses pengenalan devais input/output ketika dipasang (plugged) pada host^[1]. Langkah-langkah enumerasi ditunjukkan seperti Gambar 3.



Gambar 3. Enumerasi

Semua devais USB mempunyai hirarki descriptor yang menguraikan berbagai fitur dari devais antara lain: ID pabrik pembuat, versi devais, versi USB yang mendukung, devais apa, power yang dibutuhkan, nomor dan tipe dari *endpoint*, dan sebagainya. Diskriptor USB yang paling umum adalah:

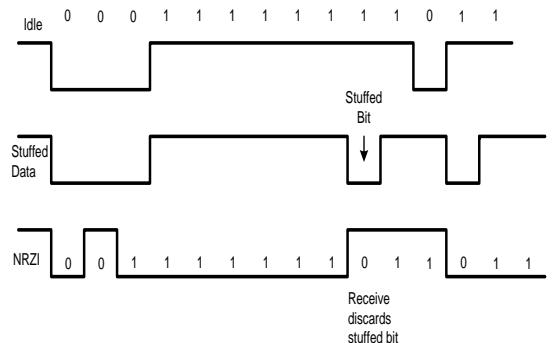
- Device descriptors
- Configuration descriptors
- HID descriptors
- Endpoint descriptors

Penambahan setiap devais I/O USB-HID dilakukan dengan penambahan address pada *Endpoint descriptor*. Setiap devais I/O USB-HID mempunyai address unik hingga 127 devais.

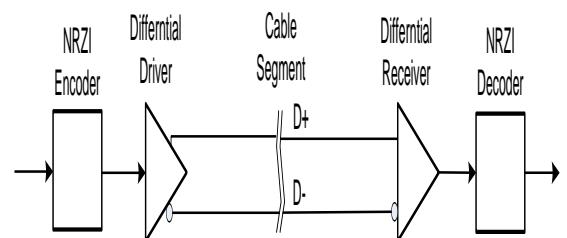
6) Sinyal USB

Informasi yang melintasi kabel USB menggunakan *encoding* NRZI (*Non-return to Zero Inverted*) dan signaling diferensial seperti ditunjukkan dalam Gambar 4. Bit 0 diisikan setelah setiap enam yang berurutan di dalam aliran data untuk pemeliharaan sinkronisasi (*stuffed bit*). Sinyal USB dari

sumber dikodekan menjadi NRZI dan dirubah dalam format Stuffed Bit.



Gambar 4a. Data NRZI dan Stuffed Bit.[5]



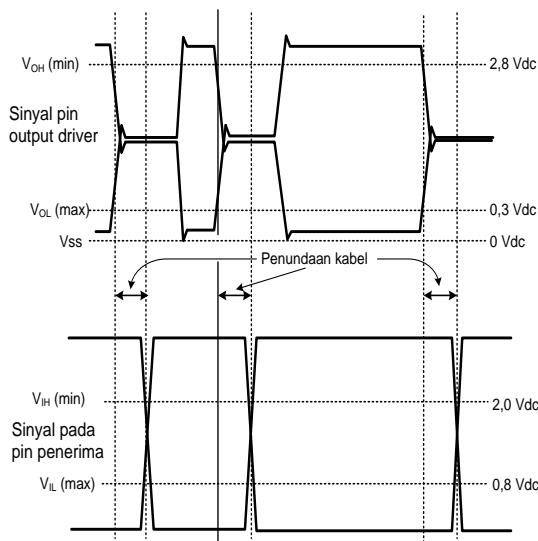
Gambar 4b. NRZI Encoding dan Diferensial Signaling.[5]

Siganting diferensial dan melintasi kabel USB seperti ditunjukkan dalam Gambar 4b. Signal Diferensial “1” pada saat D+ lebih besar daripada D- dan Diferensial “0” adalah pada saat D- lebih besar daripada D+ seperti ditunjukkan dalam Gambar 5. Tegangan actual ditetapkan untuk driver diferensial adalah :

- Differential “1” = D+>V_{OH(min)} dan D-<V_{OL(max)}
- Differential “0” = D->V_{OH(min)} dan D+<V_{OL(max)}

Level tegangan yang diterima harus terdeteksi sbb:

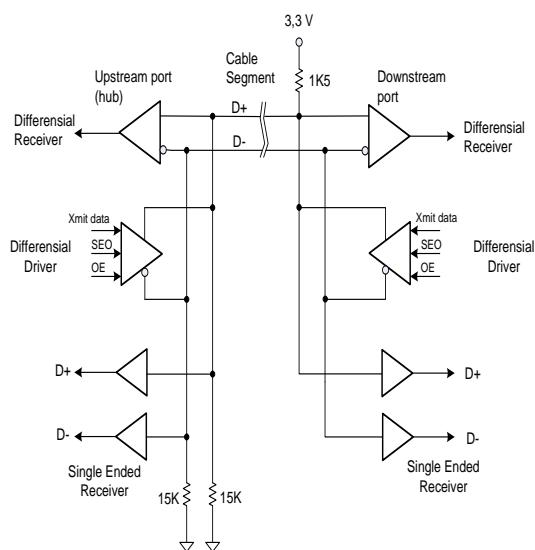
- Differential “1” = (D+) – (D-) >200mV and D+ > V_{IH(min)}
- Differential “0” = (D-) – (D+) >200mV and D- > V_{IL(max)}



Gambar 5 . Sinyal Diferensial.[5]

7) Deteksi Kecepatan

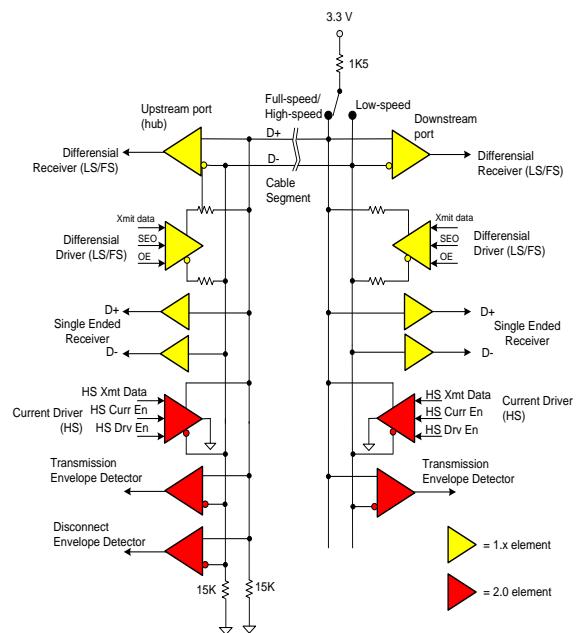
Pada bus *full-speed*, resistor dihubungkan dari D+ ke 3,3V, dan pada bus *low-speed*, resistor dihubungkan dari D- ke 3,3V. Ketika tidak ada devais yang disambungkan, *host* akan melihat kedua jalur data dalam keadaan rendah (*single ended receiver*) seperti ditunjukkan dalam Gambar 6. Menghubungkan devais ke bus akan menarik salah satu D+ atau D- ke logika tinggi, dan *host* akan mengetahui bahwa devais dipasang (*plugged*) ke dalam bus.



Gambar 6. Interface USB 1.1.[4]

Kecepatan devais ditentukan dengan observasi jalur data mana yang dihubungkan ke resistor *pull-up* seperti ditunjukkan dalam Gambar 6 di atas.

Jika devais *full-speed* dan *low-speed* di *plug* pada USB 2.0 maka bentuk interface ditunjukkan dalam Gambar 7.

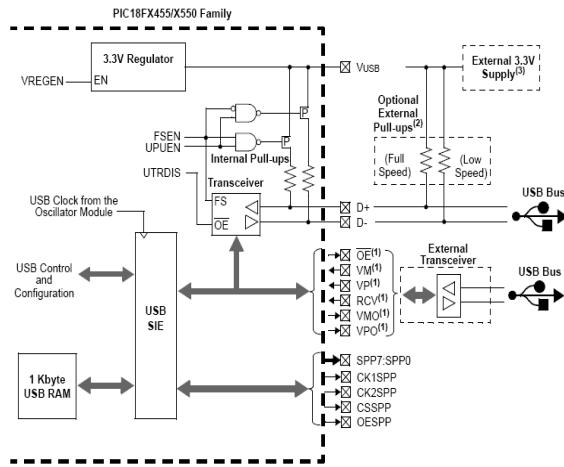


Gambar 7. Interface USB 2.0.[4]

Perbedaan interface USB 1.x dan USB 2.0 adalah ditambahkannya elemen *high-speed*. Sehingga USB 2.0 tetap dapat melayani transaksi *low-speed* dan *full-speed*. Pada saat devais beroperasi pada *high-speed* resistor *pull-up* tetap terpasang pada D+ seperti pada saat beroperasi pada *full-speed*.

8) Mikrokontroler PIC18F4550

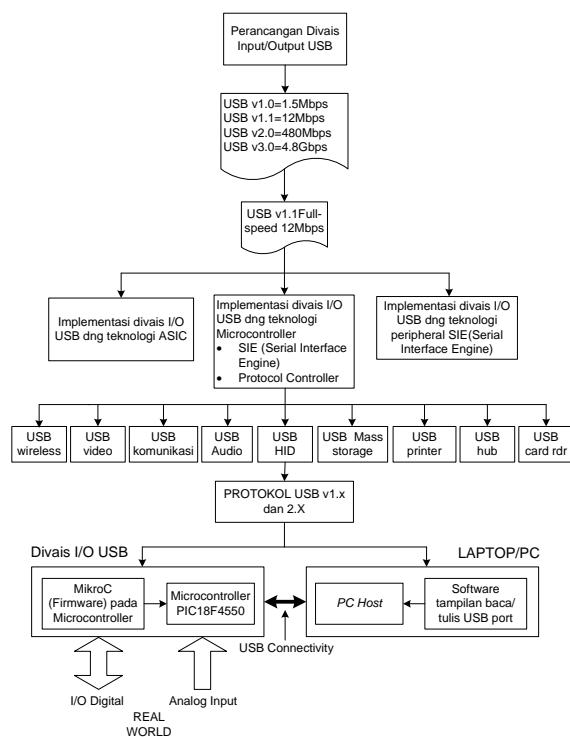
Rangkaian utama pada devais input/output didesain menggunakan mikrokontroler PIC18F4550 produksi Microchip. Mikrokontroler ini dirancang khusus untuk menangani teknik antar muka USB. Diagram blok PIC18F4550 ditunjuk-kan dalam Gambar 8.



Gambar 8. Diagram Blok PIC18F4550.[3]

METODOLOGI

Pola alur kegiatan kerangka penelitian yang mengahsilkan model desain USB HID dan pengujinya dapat digambarkan sesuai flowchart berikut.



Gambar 9. Flowchart alur Kerangka Penelitian

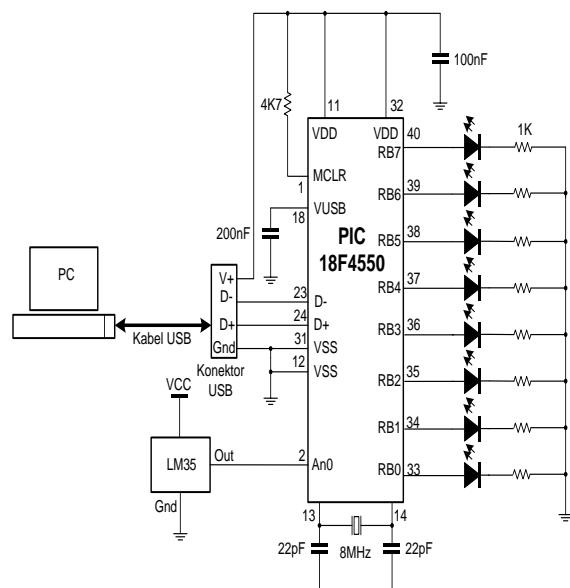
Sesuai dengan tujuan penelitian, maka dirancang dan dibangun devais input/output USB-HID dengan kecepatan transaksi 12 Mbps (*full-speed*). Implementasi devais ini menggunakan teknologi *Microcontroller*

Microchip 18F4550. Sebagai peripheral ditambahkan input/output digital dan input analog berupa sensor suhu LM35. *Firmware* dibangun menggunakan *compiler* MikroC pro v3.2, dan *software* pada *host* dibangun menggunakan Visual BASIC. Unjuk kerja devais USB diuji menggunakan perangkat lunak USBTrace.

HASIL DAN PEMBAHASAN

1) Perancangan *Hardware*

Rangkaian devais input/output USB-HID ditunjukkan dalam Gambar 10. *Hardware* terdiri atas dua blok, *controller* dan *peri-ipheral I/O*. *Peripheral* merupakan contoh bentuk aplikasi pada saat pengujian. *controller* merupakan pengontrol antar muka USB antara devais dengan *host* PC.



Gambar 10. Rangkaian Devais Input/Output USB



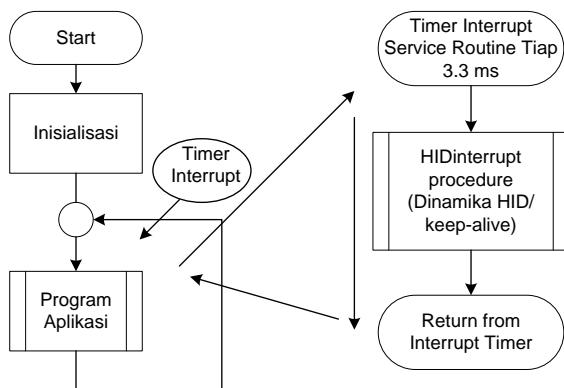
Gambar 11. Foto Devais I/O USB

2) Perancangan Software

Software dalam sistem ini terdiri atas dua bagian, *firmware* dalam *Microcontroller* dan *software* dalam *host PC*.

(a) Firmware dalam Microcontroller

Firmware dibangun menggunakan *compiler MikroC pro 3.2*. Ada dua bagian firmware, *descriptor* dan program aplikasi. Setiap program aplikasi harus menyertakan program *descriptor* pada saat melakukan kompilasi. Konsep penalaran dalam perancangan *firmware* ditunjukkan dalam Gambar 11.



Gambar 11. Diagram Alir Firmware

Ada dua *firmware* aplikasi yang dirancang di dalam penelitian ini yaitu:

- a) Aplikasi input/output digital
- b) Aplikasi input analog

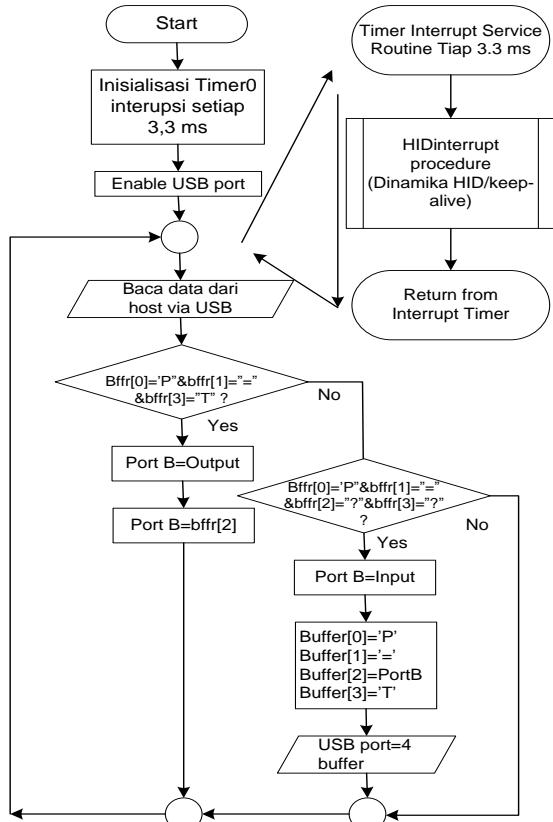
(b) Firmware Aplikasi Input/Output Digital

Di dalam aplikasi ini dirancang sebuah *firmware* yang disertai *descriptor* sedemikian rupa sehingga terjadi transaksi dua arah, input dan output.

Host mengirimkan dua *command* ke *Microcontroller*:

- a) Command P = nT permintaan kepada *Microcontroller* untuk mengirim byte data n ke port B
- b) Command P = ?? permintaan kepada *Microcontroller* untuk membaca data port B dan mengirim-kan kembali ke *host*. *Host* kemudian mendisplaykannya ke layar. *Microcontroller* mengirimkan data dengan format yang sama P = nT.

Sehingga *flowchart firmware* ditunjukkan dalam Gambar 12.



Gambar 12. Diagram Alir Firmware Aplikasi I/O Digital

(a) Pengujian dan Simulasi.

Pengujian hasil perancangan dan implementasi devais *Input/Out* USB-HID bertujuan untuk mengetahui unjuk kerja dan performa hasil perancangan.

- **Pengujian Descriptor**

Pengujian *firmware descriptor* merupakan pengujian tahap awal. Jika devais USB telah diisi *descriptor* dan di *plug* ke *port* USB *host*, maka oleh Windows dikenali dengan tampilan berturut-turut seperti ditunjukkan dalam Gambar 13 yang menunjukkan keberhasilan pemrograman *descriptor*, karena devais telah berhasil dikenali oleh Windows dan di konfigurasi.



Gambar 13. Pengenalan Widows Pada Devais

- **Pengujian Aplikasi Input/Output Digital**

Pengujian dilakukan dengan mengirim data ke devais lewat *text box* dan *click command button* “Click untuk kirim” dan membaca data dari devais dengan *click command button* “Click untuk baca”.

- **Pengujian Fungsi Devais**

Data yang dikirim diamati pada LED port B. Data pada *port* B dikirim kembali ke host dengan cara *click command button* “Click untuk terima”. *Form* transaksi ditunjukkan dalam Gambar 20. Data yang dikirim balik ke *host* diamati pada *text box* terima. Pengujian ini dilakukan 10X seperti ditunjukkan dalam Tabel 2.

Tabel 2. Hasil Pengujian Transaksi Input/Output Digital

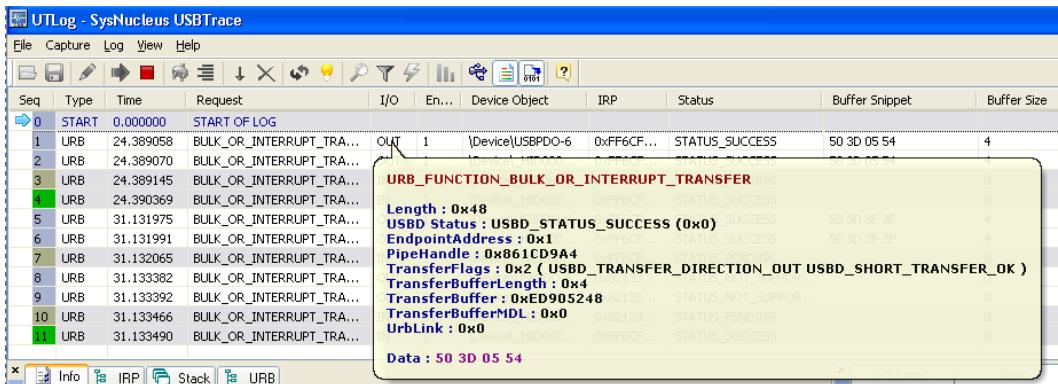
No	Data Krm	Data biner yang diterima oleh LED								Data Trm
		PB.7	PB.6	PB.5	PB.4	PB.3	PB.2	PB.1	PB.0	
1	255	1	1	1	1	1	1	1	1	255
2	254	1	1	1	1	1	1	1	0	254
3	253	1	1	1	1	1	1	0	1	253
4	252	1	1	1	1	1	1	0	0	252
5	15	0	0	0	0	1	1	1	1	15
6	14	0	0	0	0	1	1	1	0	14
7	10	0	0	0	0	1	0	1	0	10
8	9	0	0	0	0	1	0	0	1	9
9	8	0	0	0	0	1	0	0	0	8
10	0	0	0	0	0	0	0	0	0	9

Dari hasil pengujian dalam Tabel 2 sebanyak 10x tidak ditemukan kesalahan transaksi. Keberhasilan mutlak 100%.

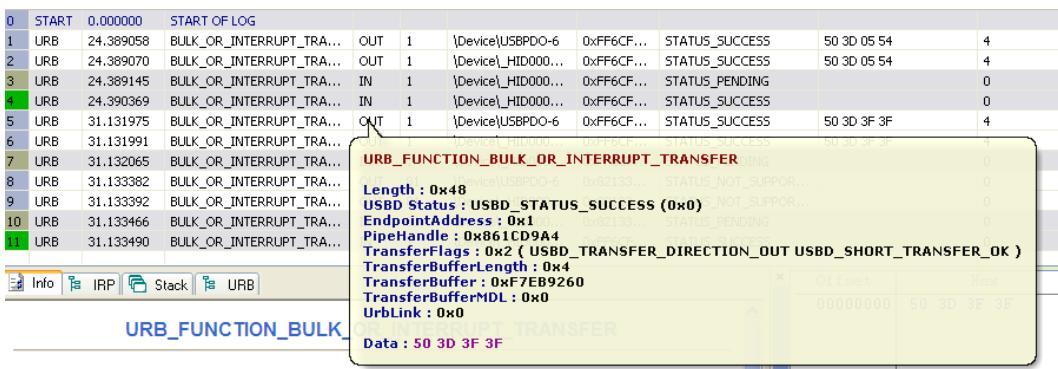
- **Pengujian Dengan Tools USBTrace**

Software ini merupakan analiser protokol USB yang dikembangkan oleh *SysNucleus* yang dijalankan pada *host PC*. Software memonitor *port* USB pada *host PC* dan mendisplaykan semua transaksi pada *bus* USB.

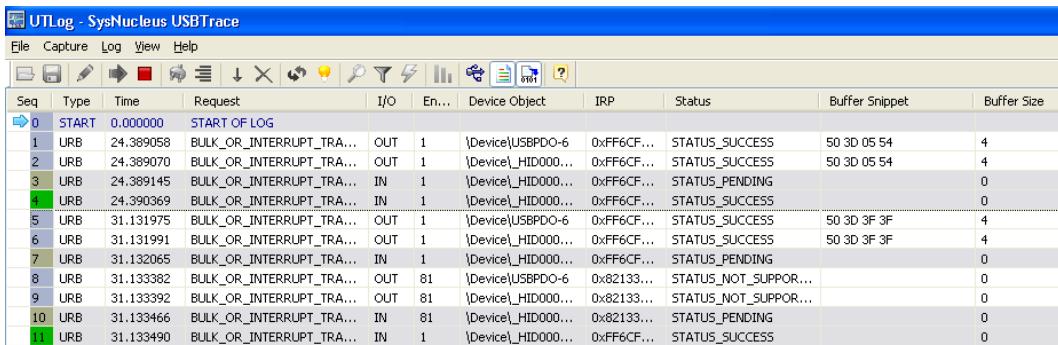
Hasil pengujian transaksi menggunakan *USBTrace* ditunjukkan secara berturut-turut dalam Gambar 14a, 14b dan 14c.



Gambar 14a.. Hasil Capture Transaksi 1



Gambar 14b. Hasil Capture Transaksi 2



Gambar 14c. Hasil Capture Seluruh Transaksi

Dari gambar pengujian diatas (14a,b dan c) hasil *capture* dua *command* transaksi “Kirim” dan “Terima”. Kedua *command* di atas juga dicatat oleh *USBTrace* dalam bentuk yang lain misalnya tabel.

• . Pengujian Descriptor dan Speed

Di dalam proses Enumerasi disebut-kan bahwa pada saat devais USB-HID di *plug* pada *port* USB *host*, maka pertama kali *host* melakukan *reset* pada devais USB-

HID. Kemudian devais USB-HID secara berturut mengirimkan transaksi Deskriptornya ke *host* PC. Seluruh peristiwa ini juga di *capture* dan dicatat oleh *USBTrace*. Sebagian hasil transaksi. Kecepatan transaksi menu-njukkan performa dari devais USB-HID yang dirancang. Dalam Gambar 15

Parameter	Value
Hardware ID	USB\VID_1234&PID_0001&REV_0001
Setup Class	HIDClass
Class GUID	{745A17A0-74D3-11D0-B6FE-00A0C90F57DA}
PDO Name	Device\USBPDO-6
Service Name	HidUSB

Parameter	Value
Connection Information	
ConnectionIndex	0x2
CurrentConfigurationValue	0x1
LowSpeed	TRUE
DevicesHub	TRUE
DeviceAddress	0x1

Gambar 15. Diagram Hasil Pengujian USB

transaksi *low-speed* dan transaksi *full-speed* transaksi adalah *low-speed* 1,5 Mbps. Sedangkan di dalam Tabel 7 ditunjukkan bahwa “*Low-speed*” = *FALSE* yang berarti pencapaian kecepatan transaksi adalah full-speed 12 Mbps

Request. International Journal IEEE 1052-8725/04

- [4.] Hyde,J., 2001. *USB Design by Example A Practical Guide to Building I/O Devices*, Intel University Press.
- [5.] Ibrahim,Dogan, 2005. *Advance PIC Microcontroller Projects in C (From USB to ZIGBEE with The PIC 18F Series)*.Newnes.
- [6.] Microchip, 2004. *High-Performance Enhanced Flash USB Microcontrollers with nanoWatt Technology* , PIC18F4550,Microchip.
- [7.] Mikroelektronika, 2006, *MikroC User's Manual*

KESIMPULAN

Dari hasil pengujian dan analisis dapat disimpulkan hal-hal sebagai berikut:

Menurut hasil pengukuran yang dilakukan menggunakan USBTrace, devais Input/Output USB-HID hasil rancangan dapat beroperasi pada USB 2.0 dengan kecepatan transaksi maksimal 12 Mbps (*full-speed*). Kemudian untuk mendapatkan kecepatan transaksi 1,5 Mbps (*low-speed*), dibutuhkan sumber clock eksternal sebesar 6 Mhz, hal ini dapat dibangkitkan dengan memasang xtal 24 Mhz.

Dalam Implementasinya maka setiap Program Descriptor harus disertakan dalam setiap program

DAFTAR ACUAN..

- [1.]Anderson, D., 2001. *USB System Architecture (USB 2.0)*, Mind Share Inc.
- [2.] Axelson,J., 2006. *USB Mass Storage Designing and Programming Devices and Embedded Hosts*, Lakeview Research LLC & Madison, WI
- [3.] Chih-Yuan Huang, Tei-Wei Kuo, dan Ai-Chun Pang, 2004. *QoS Support for USB 2.0 Periodic and Sporadic Device*